

# **iNO Réa** **Automatismes & Industrie**



**Variateur de fréquence**

**VFR-091**

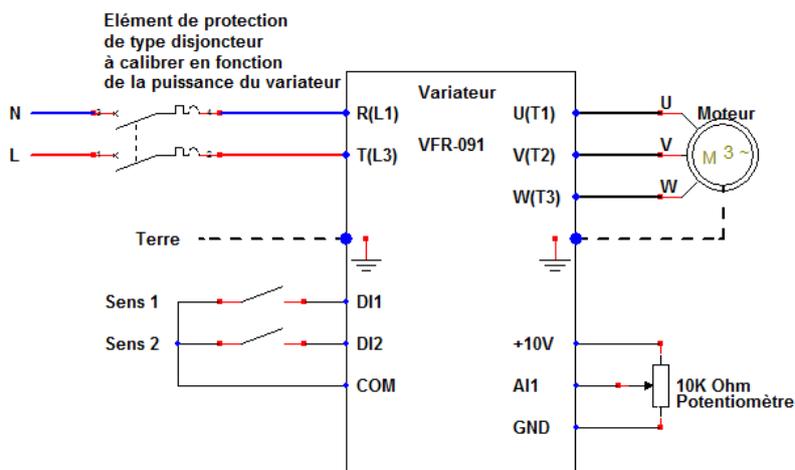
**Exemples Applications**

## Table des matières

1.	Standard.....	3
2.	Démarrage direct.....	3
3.	Compresseur.....	4
4.	Pont élévateur.....	4
5.	Tour.....	5

## 1. Standard

Application standard avec pilotage des sens de rotation et de la vitesse par contacts et potentiomètre déportés.

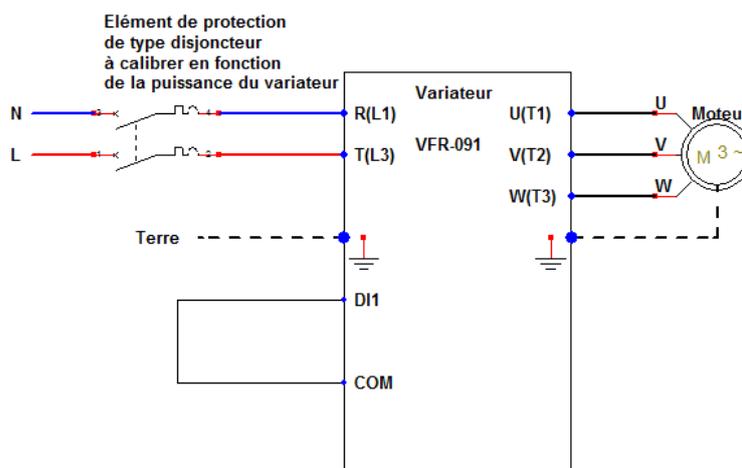


Exemple de câblage avec un variateur Mono-Tri. Existe aussi en Tri-Tri.

Paramètre	Désignation	Valeur
F0.03	Contrôle de la fréquence	2
F0.11	Contrôle de la commande	4
F0.13	Temps d'accélération	10 sec
F0.14	Temps de décélération	10 sec
F1.00	Configuration Entrée DI1	1
F1.01	Configuration Entrée DI2	2

## 2. Démarrage direct

Rotation du moteur dès la mise sous tension du variateur pour des applications nécessitant un fonctionnement permanent ou un redémarrage après une coupure d'énergie. (Exemples : ventilation ou pompage).

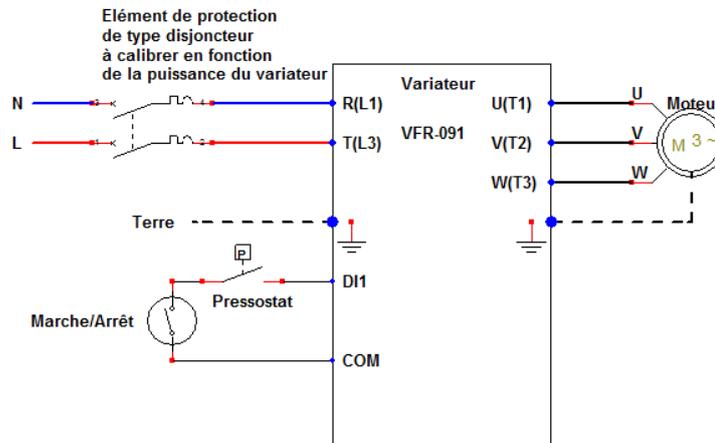


Exemple de câblage avec un variateur Mono-Tri. Existe aussi en Tri-Tri.

Paramètre	Désignation	Valeur
F0.03	Contrôle de la fréquence	4
F0.11	Contrôle de la commande	4
F0.13	Temps d'accélération	10 sec
F0.14	Temps de décélération	10 sec
F1.00	Configuration Entrée DI1	1

### 3. Compresseur

Démarrage et arrêt du moteur par le contact électrique du présostat d'origine.

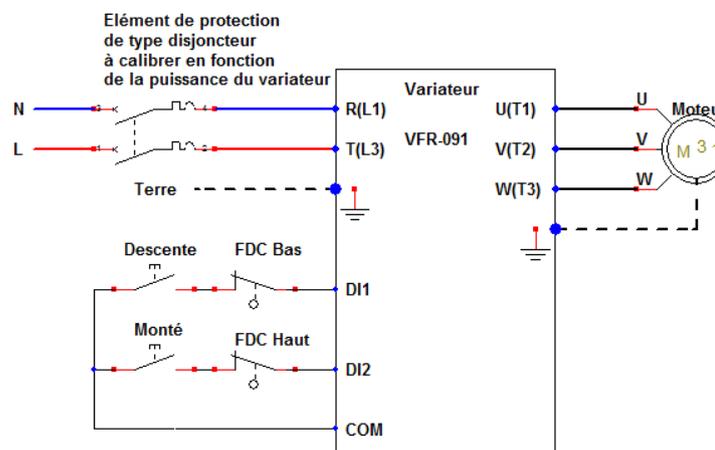


Exemple de câblage avec un variateur Mono-Tri. Existe aussi en Tri-Tri.

Paramètre	Désignation	Valeur
F0.03	Contrôle de la fréquence	4
F0.11	Contrôle de la commande	4
F0.13	Temps d'accélération	3 sec
F0.14	Temps de décélération	2 sec
F1.00	Configuration Entrée DI1	1

Faites attention au 1<sup>er</sup> essai au bon sens de rotation de l'ensemble.

### 4. Pont élévateur



Paramètre	Désignation	Valeur
F0.03	Contrôle de la fréquence	4
F0.11	Contrôle de la commande	4
F0.13	Temps d'accélération	3 sec
F0.14	Temps de décélération	0.5 sec
F1.00	Configuration Entrée DI1	1
F1.01	Configuration Entrée DI2	2

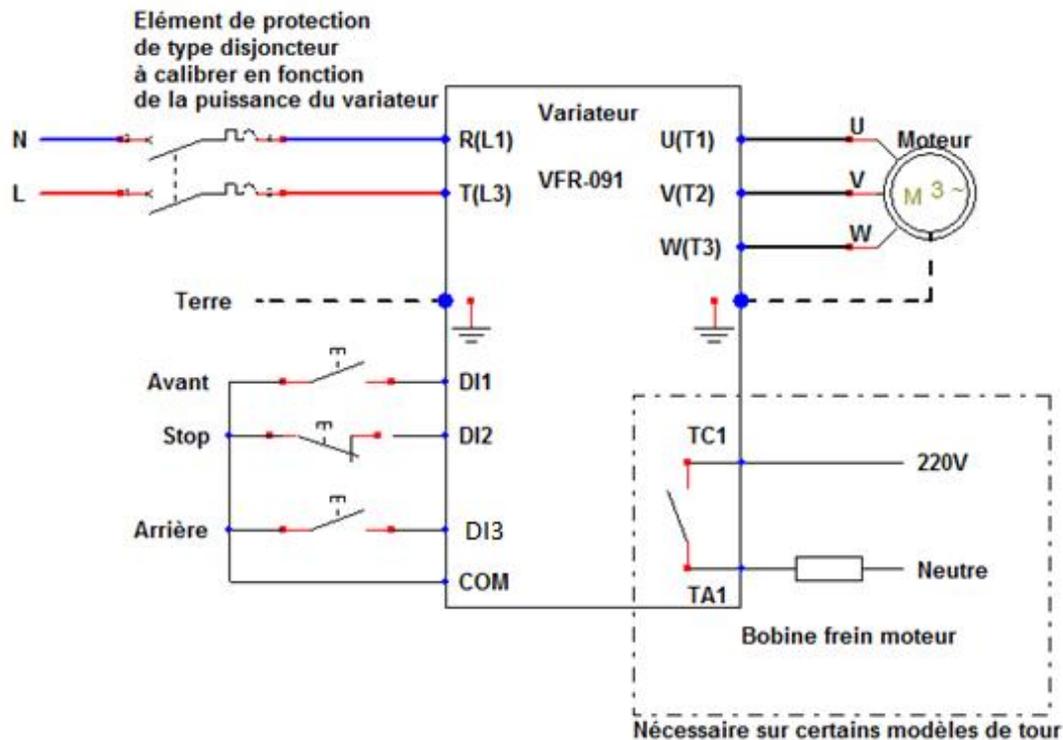
Faites attention au 1<sup>er</sup> essai au bon sens de rotation de l'ensemble.

## 5. Tour

Pilotage des 2 sens de rotation et de l'arrêt par impulsion.

Possibilité de piloter un frein-moteur à manque de courant.

Possibilité d'injecter du courant continu dans le moteur en fin de décélération afin de figer l'arbre de rotation.



Paramètre	Désignation	Valeur
F0.03	Contrôle de la fréquence	4
F0.11	Contrôle de la commande	4
F0.13	Temps d'accélération	5 sec
F0.14	Temps de décélération	3 sec
F1.00	Configuration Entrée DI1	1
F1.01	Configuration Entrée DI2	3
F1.02	Configuration Entrée DI3	2
F1.10	Mode de pilotage 3 fils type 1	2
	OPTION AVEC FREIN	
F2.02	Sortie relais TA1, TB1, TC1	1
F3.08	Fréquence début freinage	10 Hz
F3.09	Temps d'attente avant injection du courant continu	0.0 sec
F3.10	Puissance d'injection	30%
F3.11	Temps d'injection du courant continu	1 sec



iNORéA Automatismes & Industrie  
www.inorea.com